

Часть 2

Введение	7
Список сокращений	10
ГЛАВА ТРЕТЬЯ. Разработка способов автоматического повторного включения и определения места повреждения кабельно-воздушных ЛЭП, основанных на контроле волновых процессов	
3.1. Метод определения поврежденного участка КВЛ, основанный на двусторонних несинхронизированных измерениях амплитуды фронта начальных волн	12
3.1.1. Особенности волнового процесса на КВЛ, используемые в методе АПВ КВЛ на основе двусторонних несинхронизированных измерений амплитуды фронта начальных волн . .	12
3.1.2. Алгоритм определения поврежденного участка КВЛ на основе двусторонних несинхронизированных измерений амплитуды фронта начальных волн	17
3.1.3. Моделирование алгоритма определения поврежденного участка КВЛ на основе двусторонних несинхронизированных измерений амплитуды фронта начальных волн	19
3.2. Алгоритм определения поврежденного участка и расстояния до места повреждения КВЛ с использованием двусторонних синхронизированных измерений времени прибытия фронта начальных волн	22
3.3. Односторонний метод определения поврежденного участка и расстояния до места повреждения КВЛ, основанный на распознавании волновых портретов . .	26
3.3.1. Использование корреляционной оценки волнового портрета	28
3.3.2. Односторонний алгоритм определения поврежденного участка и места повреждения КВЛ на основе распознавания волновых портретов	32
3.3.3. Моделирование одностороннего алгоритма определения поврежденного участка и места повреждения КВЛ на основе распознавания волновых портретов	35

Часть 2

Введение	7
Список сокращений	10
ГЛАВА ТРЕТЬЯ. Разработка способов автоматического повторного включения и определения места повреждения кабельно-воздушных ЛЭП, основанных на контроле волновых процессов	
3.1. Метод определения поврежденного участка КВЛ, основанный на двусторонних несинхронизированных измерениях амплитуды фронта начальных волн	12
3.1.1. Особенности волнового процесса на КВЛ, используемые в методе АПВ КВЛ на основе двусторонних несинхронизированных измерений амплитуды фронта начальных волн . .	12
3.1.2. Алгоритм определения поврежденного участка КВЛ на основе двусторонних несинхронизированных измерений амплитуды фронта начальных волн	17
3.1.3. Моделирование алгоритма определения поврежденного участка КВЛ на основе двусторонних несинхронизированных измерений амплитуды фронта начальных волн	19
3.2. Алгоритм определения поврежденного участка и расстояния до места повреждения КВЛ с использованием двусторонних синхронизированных измерений времени прибытия фронта начальных волн.	22
3.3. Односторонний метод определения поврежденного участка и расстояния до места повреждения КВЛ, основанный на распознавании волновых портретов . .	26
3.3.1. Использование корреляционной оценки волнового портрета	28
3.3.2. Односторонний алгоритм определения поврежденного участка и места повреждения КВЛ на основе распознавания волновых портретов	32
3.3.3. Моделирование одностороннего алгоритма определения поврежденного участка и места повреждения КВЛ на основе распознавания волновых портретов	35